

Sumarizace výpočtů

GNSS Solutions, Copyright (C) 2007 Magellan Navigation, Inc. 30.11.2009 11:44:22
www.pro.magellanGPS.com

Název projektu : Rantířov 4002A

Souřadnicový systém : WGS 84

Časové pásmo : (GMT+01:00) Praha, Bratislava, Budapešť, Bělehrad, Lublaň

Délkové jednotky : Meters

Souřadnicový systém

Coordinate system

Name : WGS 84
Type : Geographic
Unit name : Radians
Radians per unit : 1
Vertical datum : Ellipsoid
Vertical unit : Meters
Meters per unit : 1

Datum

Name : WGS 84
Ellipsoid Name : WGS 84
Semi-major Axis : 6378137.000 m
Inverse Flattening : 298.257223563
DX to WGS84 : 0.0000 m
DY to WGS84 : 0.0000 m
DY to WGS84 : 0.0000 m
RX to WGS84 : 0.000000 "
RY to WGS84 : 0.000000 "
RZ to WGS84 : 0.000000 "
ppm to WGS84 : 0.000000000000

Kontrolní body

Č. bodu		Souřadnice	chyba	Výpis	Control Error
RAN1	Long 15° 30'	29.00000"E	0.000	FIXED	
	Lat 49° 24'	14.00000"N	0.000	FIXED	
	Ellips height	548.000	0.000	FIXED	

Určované body

Č. bodu		Souřadnice	chyba	Výpis
4002	Long 15° 30'	35.89714"E	0.002	Adjusted
	Lat 49° 24'	14.22952"N	0.002	Adjusted

Ellips height 557.178 0.002 Adjusted

Soubory

Název	Start Time	Sampling	Epochy	Size (Kb)	Type
BROVRA10.018	09/11/19 08:08	2	522	198	L1 GPS/SBAS
ran1323h.rxo	09/11/19 08:07	2	601	391	L1/L2 GPS

Observace

Stanovisko	Start Time	Time span	Typ	Soubor
RAN1	19 listopad 2009 08:07:00.00	00:20:00.00	Static	ran1323h.rxo

Výpočet

Reference	Reference File	Rover	Rover File	Mode	Num
RAN1	ran1323h.rxo	ROVR	BROVRA10.018	Static	1

Vypočtené vektory

Vektor Identifier	Vektor délka	95% chyba	Vektor Components	95% chyba	SV	PDOP	QA	Výpočet
RAN1 - 4002	139.546	0.002	X -36.617	0.001	8	2.5		Fixed
09/11/19 08:06		Y 134.156		0.001				
		Z 11.584		0.001				

Vyrovnané vektory

Vector Identifier	Vektor délka	Délka Resid.	Vektor Components	Tau Resid.	Test	QA
RAN1 - 4002	139.546	0.000	X -36.617	0.000		
09/11/19 08:06		Y 134.156		0.000		
		Z 11.584		0.000		